

CORRECTION TD - E5

EXERCICES À MAÎTRISER

Ex. n°1 • Calcul d'une valeur efficace

★☆☆ 2901

Signal créneau :

$$s(t) = \begin{cases} 1 & \text{si } 0 < t < \frac{T}{2} \\ -1 & \text{si } \frac{T}{2} < t < T \end{cases}$$

Ainsi,

$$\begin{aligned} S_{\text{eff}} &= \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T s^2(t) dt} \\ &= \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T dt} \\ &= \boxed{1 \text{ V}} \end{aligned}$$

Ex. n°2 • Représentation spectrale

★☆☆ 6838

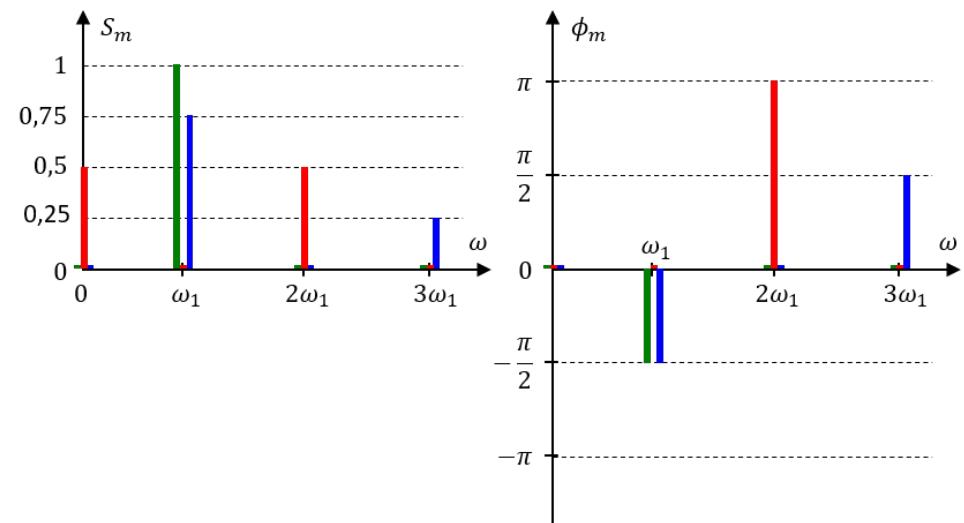
1) On utilise les relations trigonométriques :

$$s_1(t) = \cos\left(\omega_1 t - \frac{\pi}{2}\right)$$

$$s_2(t) = \frac{1 - \cos(2\omega_1 t)}{2} = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos(2\omega_1 t + \pi)$$

$$s_3(t) = \frac{3}{4} \sin(\omega_1 t) - \frac{1}{4} \sin(3\omega_1 t) = \frac{3}{4} \cos\left(\omega_1 t - \frac{\pi}{2}\right) + \frac{1}{4} \cos\left(3\omega_1 t + \frac{\pi}{2}\right)$$

Ainsi (s_1 en vert, s_2 en rouge, s_3 en bleu) :



2) Voici la décomposition en série de Fourier des différents signaux.

Signal n°1 :

$$s_1(t) = 9 + 4 \cos\left(\omega_1 t - \frac{\pi}{4}\right) + 2 \cos\left(2\omega_1 t - \frac{\pi}{2}\right) + \cos(3\omega_1 t + \pi)$$

Signal n°2 :

$$S_{m,k} = \frac{2}{k\pi} \quad \phi_k = \begin{cases} -\frac{\pi}{2} & \text{si } k \text{ impair} \\ +\frac{\pi}{2} & \text{si } k \text{ pair} \end{cases}$$

Signal n°3 :

$$S_{m,2k+1} = \frac{4}{(2k+1)\pi} \quad \phi_k = -\frac{\pi}{2}$$

Ex. n°3 • Détermination de la nature d'un filtre

★☆☆ 9772

Dans tout l'exercice, il faut dessiner le circuit équivalent en BF et HF, puis déterminer $s(t)$ et conclure.

1) En BF, le condensateur est équivalent à un circuit ouvert. Aucun courant ne circule donc la tension aux bornes de la résistance est nulle. La loi des mailles donne donc $s(t) = e(t)$. Le filtre laisse passer les BF.

En HF, le condensateur est équivalent à un fil. La tension aux bornes d'un fil est nulle donc $s(t) = 0$. Le filtre coupe les HF.

Il s'agit d'un **passe-bas**.

2) En BF, la bobine est équivalent à un fil. La tension aux bornes d'un fil est nulle donc $s(t) = 0$. Le filtre coupe les BF.

En HF, la bobine est équivalent à un circuit ouvert. Aucun courant ne circule donc la tension aux bornes de la résistance est nulle. La loi des mailles donne donc $s(t) = e(t)$. Le filtre laisse passer les HF.

Il s'agit d'un **passe-haut**.

3) En BF, le condensateur est équivalent à un circuit ouvert et la bobine à un fil. Aucun courant ne circule donc la tension aux bornes de la résistance est nulle. La loi des mailles donne donc $s(t) = e(t)$. Le filtre laisse passer les BF.

En HF, le condensateur est équivalent à un fil. La tension aux bornes d'un fil est nulle donc $s(t) = 0$. Le filtre coupe les HF.

Il s'agit d'un **passe-bas**.

4) En BF, la bobine est équivalent à un fil. La tension aux bornes d'un fil est nulle donc $s(t) = 0$. Le filtre coupe les BF.

En HF, la bobine est équivalent à un circuit ouvert et le condensateur à un fil. Aucun courant ne circule donc la tension aux bornes de la résistance est nulle. La loi des mailles donne donc $s(t) = e(t)$. Le filtre laisse passer les HF.

Il s'agit d'un **passe-haut**.

5) En BF, le condensateur est équivalent à un circuit ouvert. Aucun courant ne circule donc la tension aux bornes de la résistance est nulle : $s(t) = 0$. Le filtre coupe les BF.

En HF, la bobine est équivalente à un circuit ouvert. Aucun courant ne circule donc la tension aux bornes de la résistance est nulle : $s(t) = 0$. Le filtre coupe les HF.

Le filtre va laisser passer les fréquences intermédiaires. Il s'agit d'un **passe-bande**.

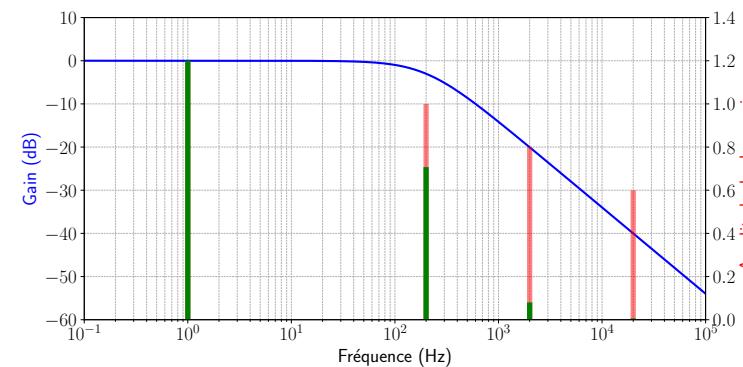
6) En BF, la bobine est équivalente à un fil. La tension aux bornes d'un fil est nulle : $s(t) = 0$. Le filtre coupe les BF.

En HF, le condensateur est équivalent à un fil. La tension aux bornes d'un fil est nulle : $s(t) = 0$. Le filtre coupe les HF.

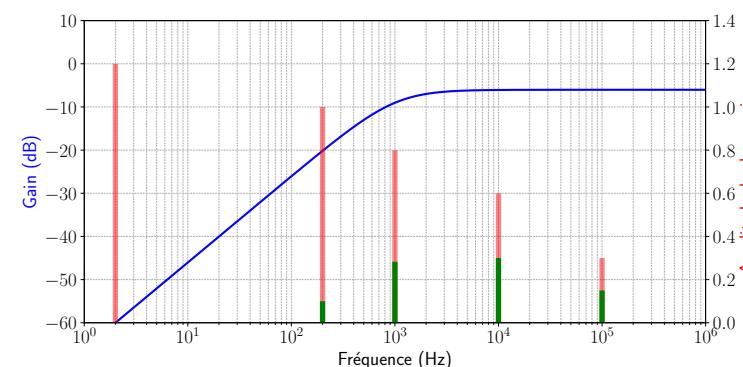
Le filtre va laisser passer les fréquences intermédiaires. Il s'agit d'un **passe-bande**

Ex. n°4 • Détermination graphique du signal de sortie

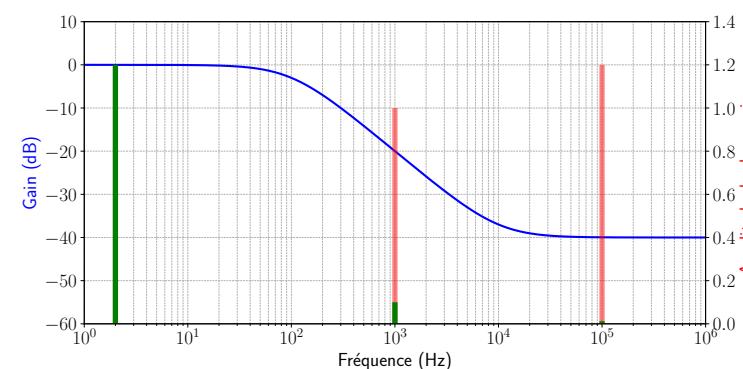
1)



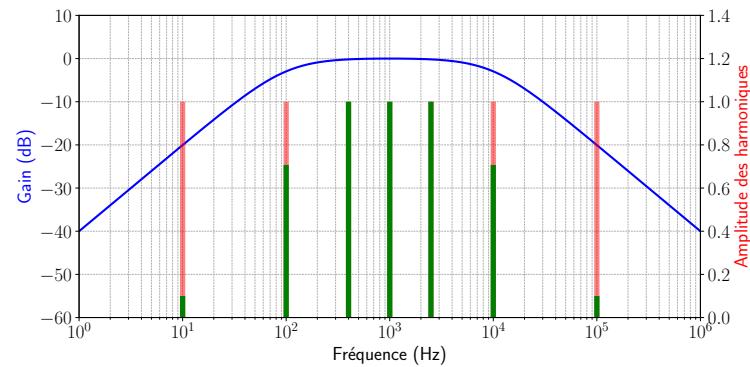
2)



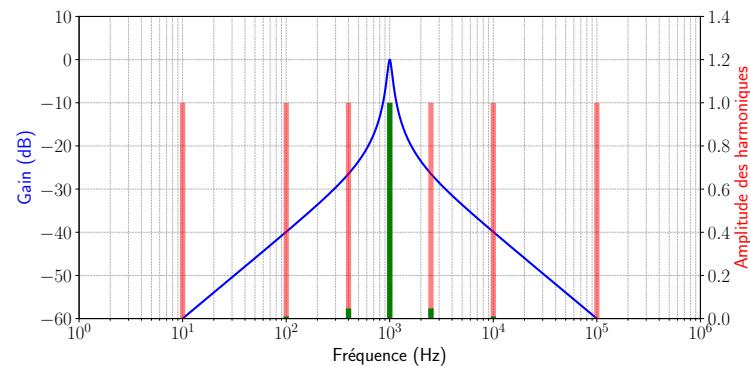
3)



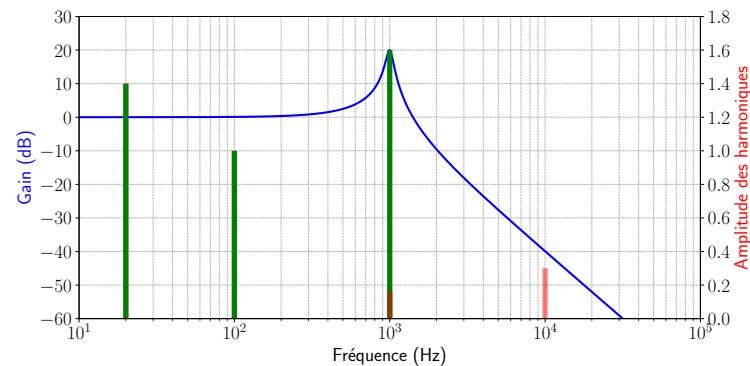
4)



5)



6)



Ex. n°5 • Filtres RL

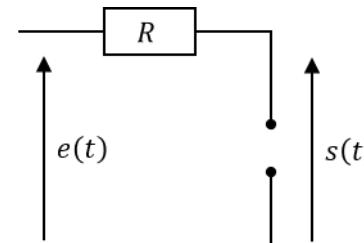


3080

1)

Filtre de gauche

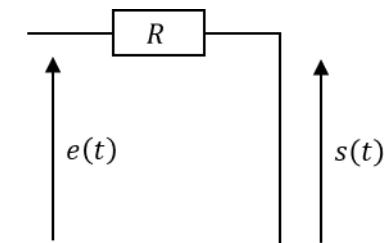
Comportement BF



$$s(t) = 0$$

En BF : loi d'Ohm $s(t) = 0$ En HF : on a immédiatement $s(t) = e(t)$ Ce filtre laisse passer les HF et coupe les BF. C'est un filtre dit **passe-haut**.

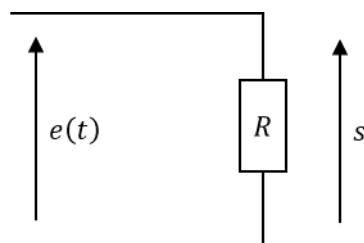
Comportement HF



$$s(t) = e(t)$$

Filtre de droite

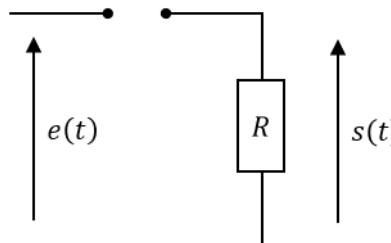
Comportement BF



$$s(t) = e(t)$$

En BF : une loi des mailles donne immédiatement $s(t) = e(t)$ En HF : tension aux bornes d'un fil $s(t) = 0$ Ce filtre laisse passer les BF et coupe les HF. C'est un filtre dit **passe-bas**.

Comportement HF



$$s(t) = 0$$

2)

Filtre de gauche

On effectue un pont diviseur de tension.

$$\underline{H} = \frac{Z_L}{R + Z_L} \underline{e} = \frac{j\omega L}{R + j\omega L} \underline{e} = \frac{j\omega L/R}{1 + j\omega L/R} \underline{e}$$

On en déduit :

$$\underline{H} = \frac{\underline{s}}{\underline{e}} = \frac{j\omega L/R}{1 + j\omega L/R} = \frac{jx}{1 + jx} \quad \text{avec : } x = \frac{\omega}{\omega_0} \quad \text{et} \quad \omega_0 = \frac{R}{L}$$

Filtre de droite

On effectue un pont diviseur de tension.

$$\underline{H} = \frac{R}{R + Z_L} \underline{e} = \frac{R}{R + j\omega L} \underline{e} = \frac{1}{1 + j\omega L/R} \underline{e}$$

On en déduit :

$$\underline{H} = \frac{\underline{s}}{\underline{e}} = \frac{1}{1 + j\omega L/R} = \frac{1}{1 + jx} \quad \text{avec : } x = \frac{\omega}{\omega_0} \quad \text{et} \quad \omega_0 = \frac{R}{L}$$

3)

Filtre de gauche

Fonction de transfert :

$$\underline{H} = \frac{jx}{1 + jx}$$

Comportement BF :

$$\underline{H} \simeq jx \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} G_{\text{dB}} = 20 \log(|\underline{H}|) = 20 \log(x) \\ \phi = \arg(\underline{H}) = \frac{\pi}{2} \end{cases}$$

$G_{\text{dB}} = 20 \log(x)$ correspond à une pente de 20 dB/dcade

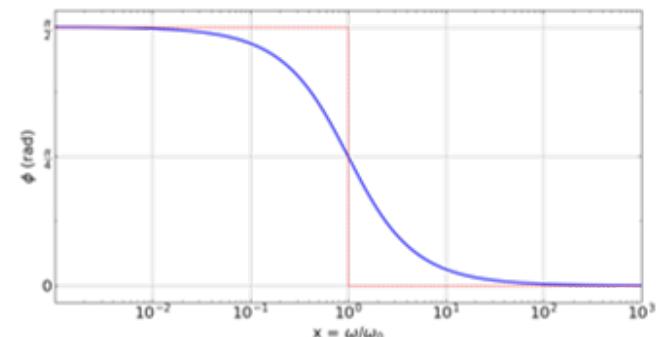
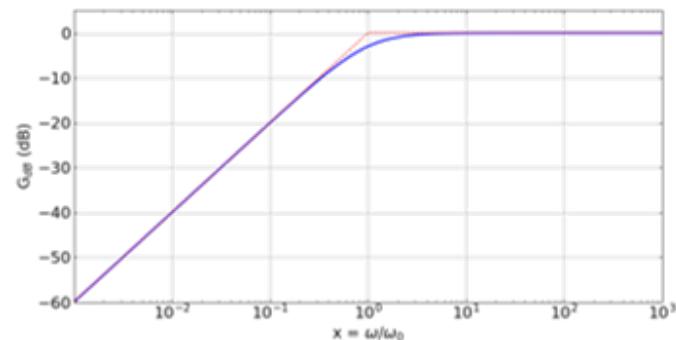
Comportement HF :

$$\underline{H} \simeq \frac{jx}{jx} = 1 \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} G_{\text{dB}} = 20 \log(|\underline{H}|) = 0 \\ \phi = \arg(\underline{H}) = 0 \end{cases}$$

Cas où $x = 1$:

$$\underline{H} = \frac{j}{1+j} \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} G_{\text{dB}} = 20 \log(|\underline{H}|) = 20 \log\left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right) = -3 \text{ dB} \\ \phi = \arg\left(\frac{j}{1+j}\right) = \arg(j) - \arg(1+j) = \frac{\pi}{2} - \frac{\pi}{4} = \frac{\pi}{4} \end{cases}$$

On en déduit les diagrammes de Bode réel et asymptotique.



Filtre de droite

Commençons par tracer le diagramme de Bode asymptotique. Méthode :

- o Déterminer les asymptotes en BF ($x \ll 1$) et HF ($x \gg 1$)
- o Extrapoler les asymptotes jusqu'en $x = 1$

Puis, on trace le diagramme de Bode réel : tracer une courbe reliant les asymptotes BF et HF en passant par la valeur exacte de \underline{H} pour $x = 1$.

Fonction de transfert :

$$\underline{H} = \frac{1}{1+jx}$$

Comportement BF :

$$\underline{H} \simeq 1 \Rightarrow \begin{cases} G_{\text{dB}} = 20 \log(|\underline{H}|) = 0 \\ \phi = \arg(\underline{H}) = 0 \end{cases}$$

Comportement HF :

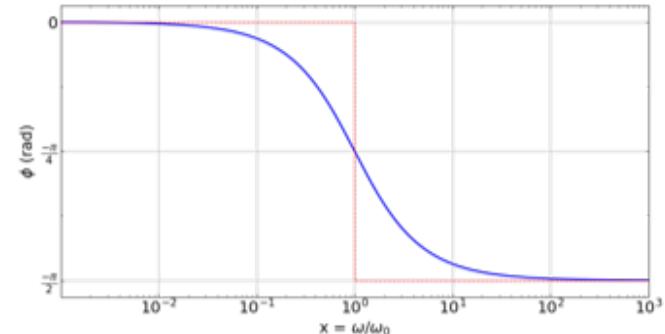
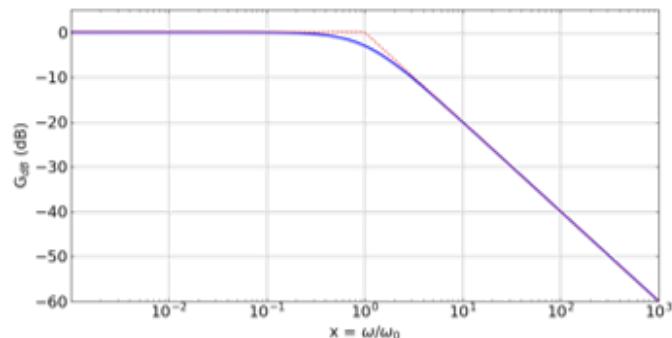
$$\underline{H} \simeq \frac{1}{jx} \Rightarrow \begin{cases} G_{\text{dB}} = 20 \log(|\underline{H}|) = 20 \log\left(\frac{1}{x}\right) = -20 \log(x) \\ \phi = \arg(\underline{H}) = -\frac{\pi}{2} \end{cases}$$

$G_{\text{dB}} = -20 \log(x)$ correspond à une pente de -20 dB/dcade

Cas où $x = 1$:

$$\underline{H} = \frac{1}{1+j} \Rightarrow \begin{cases} G_{\text{dB}} = 20 \log(|\underline{H}|) = 20 \log\left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right) = -3 \text{ dB} \\ \phi = \arg\left(\frac{1}{1+j}\right) = -\arg(1+j) = -\frac{\pi}{4} \end{cases}$$

On en déduit les diagrammes de Bode réel et asymptotique.



4)

Filtre de gauche

Par définition de la pulsation de coupure :

$$G_{\text{dB}}(\omega_c) = \max(G_{\text{dB}}) - 3 \text{ dB} \Rightarrow \boxed{\omega_c = \omega_0}$$

La bande passante correspond alors à l'intervalle :

$$\boxed{\omega \in [\omega_c; \infty]}$$

Filtre de droite

Par définition de la pulsation de coupure :

$$G_{\text{dB}}(\omega_c) = \max(G_{\text{dB}}) - 3 \text{ dB} \Rightarrow \boxed{\omega_c = \omega_0}$$

La bande passante correspond alors à l'intervalle :

$$\boxed{\omega \in [0; \omega_c]}$$

Ex. n°6 • Filtre 2R(CR)

★☆☆

0146

1) Dans la limite BF, le condensateur est équivalent à un circuit ouvert. Un pont diviseur de tension donne alors :

$$s(t) = \frac{R}{R+2R} e(t) = \frac{e(t)}{3}$$

Le circuit laisse passer les basses fréquences.

Dans la limite HF, le condensateur est équivalent à un fil. Ainsi, $s(t) = 0$. Le circuit coupe les hautes fréquences.

Il s'agit donc d'un **passe-bas**.

2) On pose Z_{eq} l'impédance équivalente de la résistance et du condensateur en dérivation.

$$Z_{eq} = \left(\frac{1}{R} + j\omega C \right)^{-1} = \frac{R}{1 + j\omega RC}$$

À l'aide d'un pont diviseur de tension :

$$\underline{H}(\omega) = \frac{\underline{s}(t)}{\underline{e}(t)} = \frac{Z_{eq}}{2R + Z_{eq}} = \frac{1}{3 + j\omega 2RC} = \frac{1/3}{1 + j\frac{\omega}{3/2RC}}$$

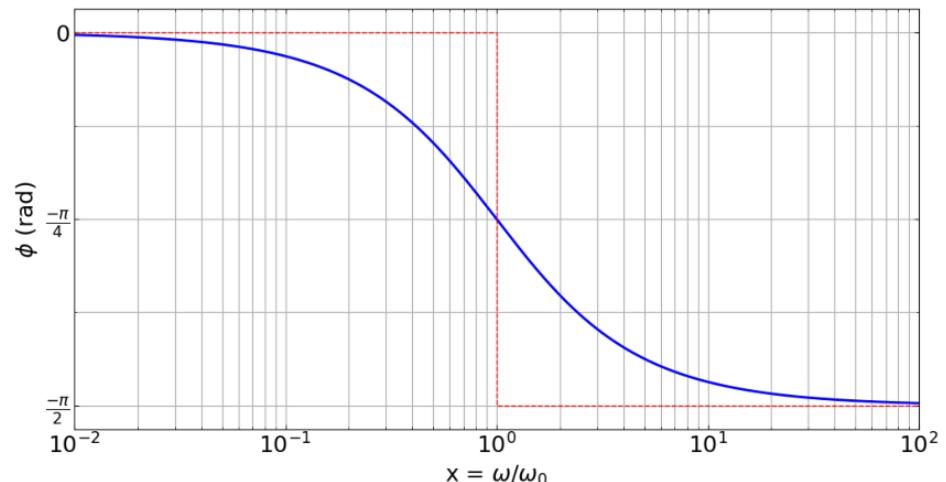
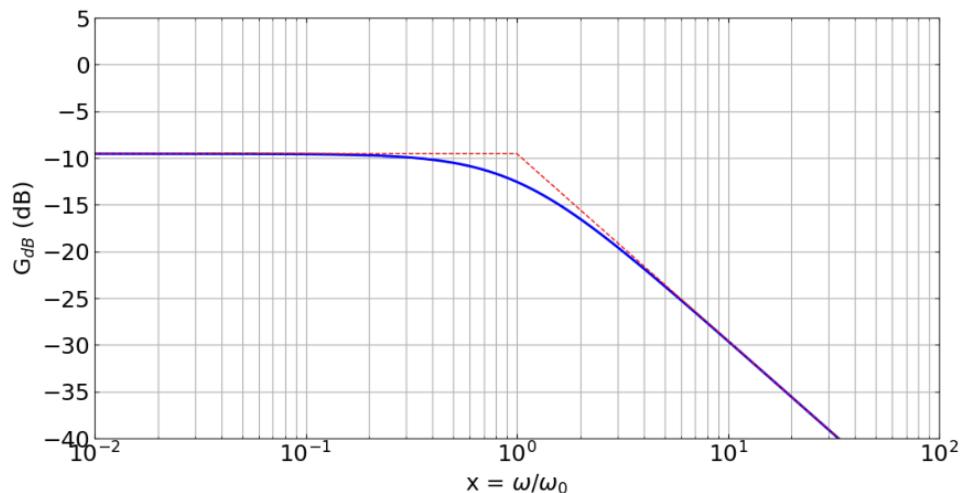
On trouve bien la forme demandée avec : $H_0 = \frac{1}{3}$ et $\omega_0 = \frac{3}{2RC}$.

3) Il s'agit d'un filtre d'ordre 1.

4) Déterminons les comportements asymptotiques du gain et de la phase.

	BF ($\omega \ll \omega_0$)	HF ($\omega \gg \omega_0$)
H	$H \sim H_0$	$H \sim \frac{H_0}{j\omega/\omega_0}$
G_{dB}	$G_{dB} = 20 \log(H_0) = -9,54 \text{ dB}$ Pente nulle	$G_{dB} = 20 \log(H_0) - 20 \log\left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)$ Pente de -20 dB/decade
ϕ	$\phi = 0$	$\phi = -\frac{\pi}{2}$

Les deux asymptotes de se croisent en $\omega = \omega_0$.



5) Les fréquences de coupures x_c vérifient :

$$G_{dB}(\omega_c) = \max(G_{dB}) - 3 \text{ dB} \Rightarrow \omega_c = \omega_0 = \frac{3}{2RC}$$

La bande passante vaut : $0 < \omega < \omega_0$.

6) Le signal $e(t)$ possède trois composantes :

- Une composante continue dont l'amplitude est atténuée par 3.

- Une composante de pulsation $\omega_1 = \omega_0$ dont l'amplitude est atténuée par $3\sqrt{2} = 4,2$ et déphasée de $-\pi/4$.
- Une composante de pulsation $\omega_2 = 100 \times \omega_0$ dont l'amplitude est atténuée par 3000 environ (-50 dB environ) et déphasée de $-\pi/2$. On va pouvoir négliger cette composante.

Ainsi, le signal de sortie vaut :

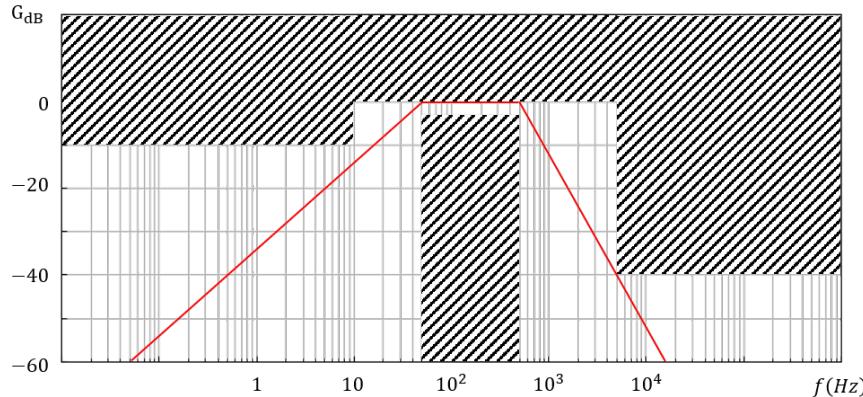
$$s(t) \simeq \frac{U_0}{3} + \frac{U_1}{3\sqrt{2}} \cos(\omega_1 t)$$

POUR ALLER PLUS LOIN

Ex. n°7 • Cahier des charges d'un microphone

★☆☆ 9903

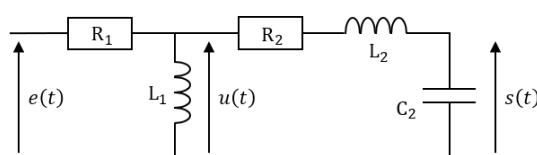
1)



2) Cf. question précédente

3) On associe un passe-haut d'ordre 1 avec un passe bas d'ordre 2 ou 2 passe-bas d'ordre 1.

Exemple :



Ex. n°8 • Filtrage d'une tension créneau par le filtre $R(L||C)$

★★☆ 7327

1) On pose l'impédance équivalente :

$$\underline{Z}_{eq} = \left(\frac{1}{j\omega L} + j\omega C \right)^{-1}$$

Avec un pont diviseur, on a :

$$\underline{H} = \frac{1}{1 + R \times \underline{Z}_{eq}^{-1}} = \frac{1}{1 + j \left(\omega RC - \frac{R}{\omega L} \right)}$$

On en déduit :

$$\underline{H}_0 = 1 \quad \text{et} \quad \frac{Q}{\omega_0} = \omega RC \quad \text{et} \quad Q\omega_0 = \frac{R}{\omega L}$$

En combinant les deux dernières relations, il vient :

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \quad \text{et} \quad Q = R\sqrt{\frac{C}{L}}$$

2) Il s'agit d'un passe-bande d'ordre 2. On peut prendre : $L = 100 \text{ mH}$, $C = 80 \mu\text{F}$ et $R = 350 \Omega$.

3) En BF :

$$\underline{H}(x \ll 1) \simeq \frac{jx}{Q} \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} G_{dB} = 20 \log(x) - 20 \log(Q) \\ \phi = +\pi/2 \end{cases}$$

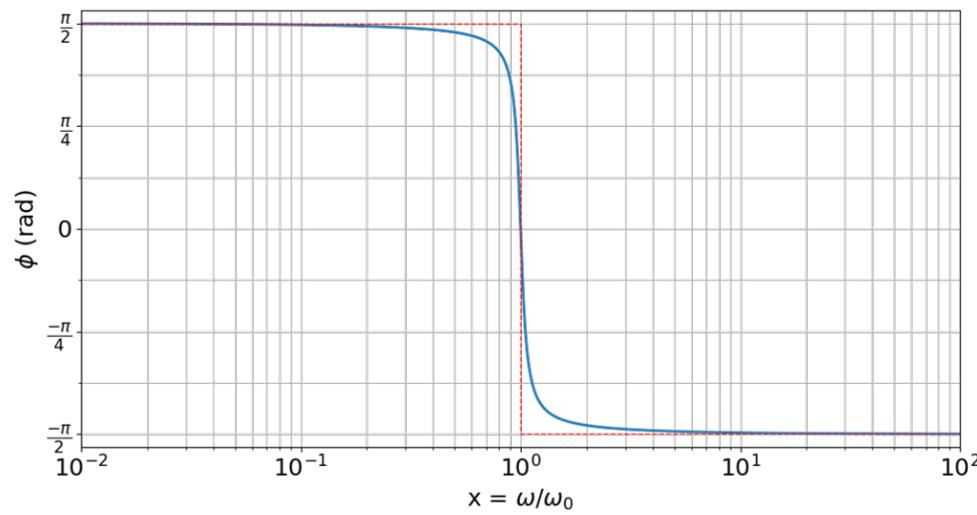
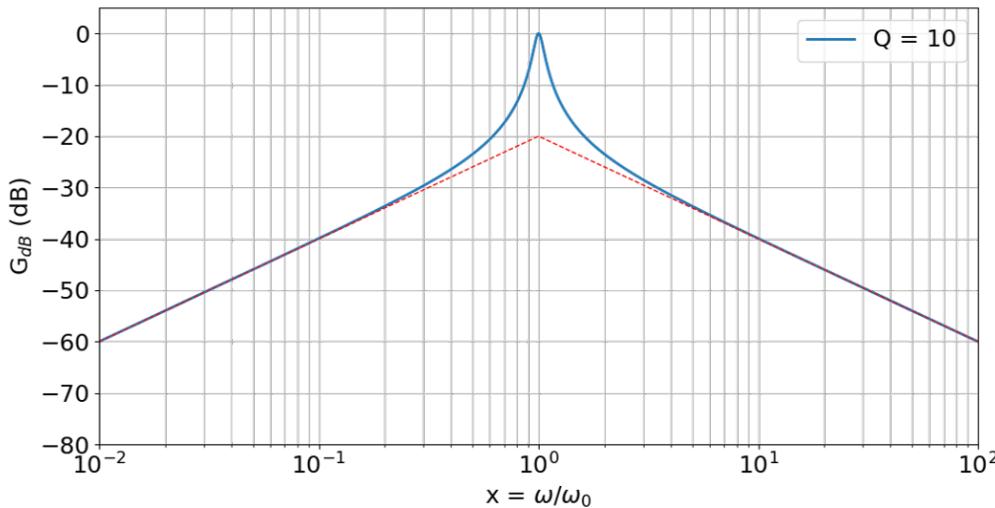
En HF :

$$\underline{H}(x \gg 1) \simeq \frac{1}{jxQ} \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} G_{dB} = -20 \log(x) - 20 \log(Q) \\ \phi = -\pi/2 \end{cases}$$

Pour $x = 1$:

$$\underline{H}(x = 1) = 1 \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} G_{dB} = 0 \\ \phi = 0 \end{cases}$$

On en déduit le graphe :



4) A correspond à la valeur moyenne du signal. Donc :

$$A = \frac{E_0}{2}$$

5) Le filtre possède une bande-passante très étroite. Le fondamental est choisi pour être exactement sur la fréquence de résonance, cette composante passe donc à travers le filtre. L'harmonique de rang 3 sera en revanche très atténué, on le néglige, ainsi que les harmoniques suivants. La composante continue est parfaitement coupée.

On en déduit :

$$s(t) \simeq \frac{2E_0}{\pi} \sin(\omega_c t)$$

6) Tout le spectre de $e(t)$ est dans la pente de -20 dB/dec. Le filtre se comporte donc comme un intégrateur. En revanche, il atténue grandement l'amplitude du signal. On a donc en sortie un signal triangle de faible amplitude.

Ex. n°9 • Identification d'un filtre inconnu

★★★ 7708

1) On voit graphiquement une sinusoïde qui oscille rapidement dans une sinusoïde qui oscille plus lentement. On a donc bien : $e(t) = e_1(t) + e_2(t)$. On note :

$$e(t) = A_1 \cos(2\pi f_1 t + \phi_1) + A_2 \cos(2\pi f_2 t + \phi_2)$$

Les deux sinusoïdes passent par 0 en $t = 0$ (puis sont croissantes). Il s'agit donc de sinus, donc : $\phi_1 = \phi_2 = -\frac{\pi}{2}$. Le premier sinus fait une période en 2 ms. Durant ce temps, l'autre en fait 10. Ainsi : $f_1 = 500$ Hz et $f_2 = 5$ kHz. Enfin, on peut lire les amplitudes : $A_1 = 1,0$ V et $A_2 = 0,5$ V.

2) On note B les amplitudes de sortie. On peut lire : $B_1 = 0,9$ V et $B_2 = 0,1$ V.

3) On observe que la composante de fréquence élevée est davantage atténuée : le filtre est donc un passe-bas.

4) On applique la formule du filtre pour les deux fréquences f_1 et f_2 .

$$|\underline{H}(f_1)| = \frac{B_1}{A_1} = 0,9 = \frac{H_0}{\sqrt{1 + (f_1/f_c)^2}}$$

$$|\underline{H}(f_2)| = \frac{B_2}{A_2} = 0,2 = \frac{H_0}{\sqrt{1 + (f_2/f_c)^2}}$$

On fait le rapport pour éliminer H_0 puis on isole f_c .

$$\sqrt{\frac{1 + (f_2/f_c)^2}{1 + (f_1/f_c)^2}} = \frac{0,9}{0,2} = 4,5 \Rightarrow f_c = \sqrt{\frac{f_2^2 - (4,5 \times f_1)^2}{4,5^2 - 1}} = 1,0 \text{ kHz}$$

On eut ensuite en déduire la valeur de H_0 :

$$H_0 = 0,9 \times \sqrt{1 + (f_1/f_c)^2} = 1,0$$

5) On peut simplement prendre le filtre RC passe-bas du cours. Pour rappel : $\omega_c = 1/RC$, soit :

$$RC = \frac{1}{2\pi f_c} = 1,6 \times 10^{-4} \text{ s}$$

On peut donc choisir par exemple : $R = 1,6 \text{ k}\Omega$ et $C = 100 \text{ nF}$.

POUR S'ENTRAÎNER AU DS

Ex. n°10 • Filtre R_1R_2C



6604

1) En basses fréquences, le condensateur est équivalent à un circuit ouvert. Aucun courant ne passe, et la loi des mailles donne donc :

$$\text{BF} \Rightarrow s(t) = e(t)$$

En hautes fréquences, le condensateur est équivalent à un fil électrique. Un pont diviseur de tension donne :

$$\text{HF} \Rightarrow s(t) = \frac{R_2}{R_1 + R_2} e(t) = \frac{e(t)}{10}$$

2) Un pont diviseur de tension donne :

$$H(\omega) = \frac{Z_{eq}}{R_1 + Z_{eq}} \quad \text{avec : } Z_{eq} = R_2 + \frac{1}{j\omega C}$$

Ainsi,

$$H(\omega) = \frac{1 + j\omega R_2 C}{1 + j\omega (R_1 + R_2) C}$$

On identifie donc :

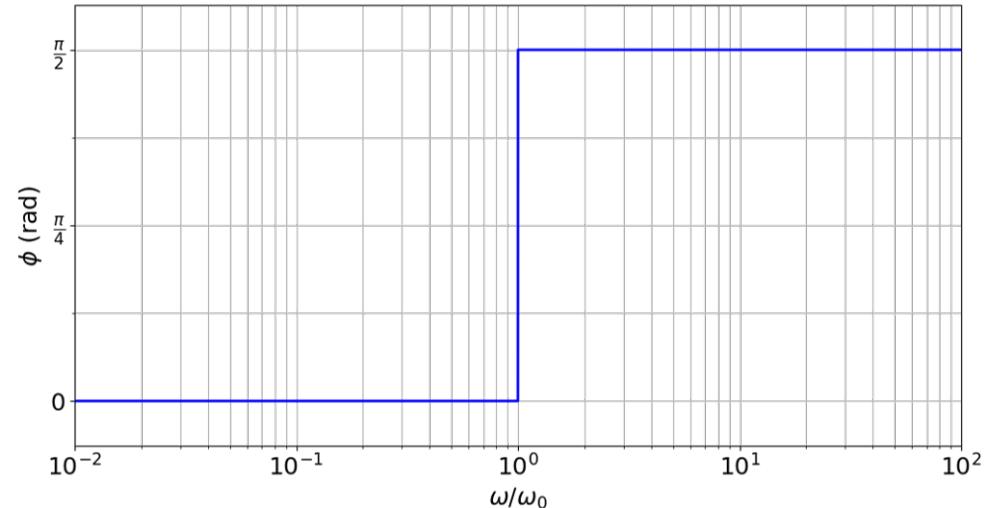
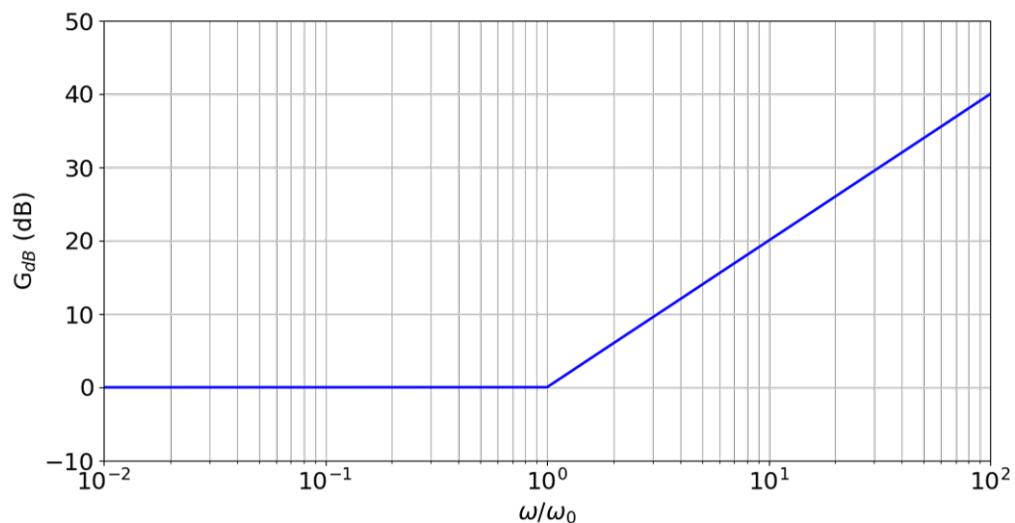
$$H_1 = 1 \quad \omega_1 = \frac{1}{R_2 C} \quad \omega_2 = \frac{1}{(R_1 + R_2) C} = \frac{\omega_1}{10}$$

3) On a :

$$\omega \ll \omega_0 \Rightarrow H_0(\omega) \simeq 1 \Rightarrow \begin{cases} G_{dB} = 0 \\ \phi = 0 \end{cases}$$

$$\omega \gg \omega_0 \Rightarrow H_0(\omega) \simeq \frac{j\omega}{\omega_0} \Rightarrow \begin{cases} G_{dB} = 20 \log\left(\frac{\omega}{\omega_0}\right) \\ \phi = \frac{\pi}{2} \end{cases}$$

On en déduit le diagramme de Bode :



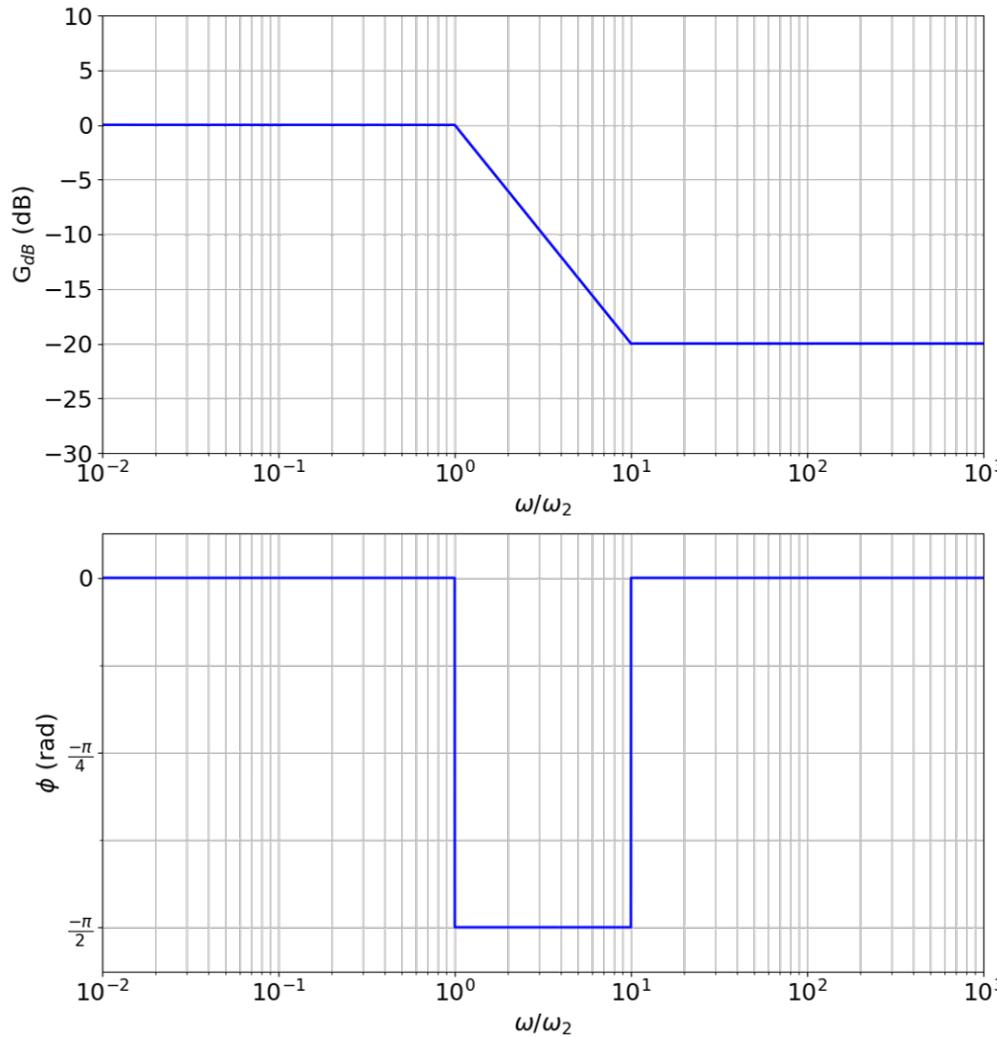
4) Notons :

$$H_1(\omega) = 1 + \frac{j\omega}{\omega_1} \quad \text{et} \quad H_2(\omega) = 1 + \frac{j\omega}{\omega_2} \quad \Rightarrow \quad H(\omega) = \frac{H_1(\omega)}{H_2(\omega)}$$

On en déduit :

$$\begin{cases} G_{dB} = G_{dB,1} - G_{dB,2} \\ \phi = \phi_1 - \phi_2 \end{cases}$$

Donc :



5) Le signal d'entrée possède une composante continue de 5 V et une amplitude de 5 V. Ce filtre conserve toujours la composante continue. La pulsation du créneau est de la très HF ($\omega/\omega_2 = 100$) pour ce filtre, tous les harmoniques vont donc être amortis d'un facteur 10.

En sortie, on a donc un signal créneau qui oscille entre 4,5 V et 5,5 V à la même pulsation que le signal d'entrée.

Ex. n°11 • Filtre $R_1(C\|R_2)$

★☆☆ 1407

1) En BF, le condensateur est équivalent à un circuit ouvert. On applique le pont diviseur de tension :

$$\underline{s} = \frac{R_2}{R_1 + R_2} \underline{e}$$

Ce filtre laisse passer les BF mais les atténue légèrement.

En HF, le condensateur est équivalent à un fil. La tension aux bornes d'un fil est nul, donc :

$$\underline{s} = 0$$

Ce filtre coupe les hautes fréquences.

Il s'agit donc d'un passe-bas.

2) On pose l'impédance équivalente :

$$Z_{eq} = \left(\frac{1}{R_2} + j\omega C \right)^{-1} = \frac{R_2}{1 + j\omega R_2 C}$$

Avec un pont diviseur de tension :

$$\underline{H} = \frac{Z_{eq}}{R_1 + Z_{eq}} = \frac{R_2}{R_1 (1 + j\omega R_2 C) + R_2}$$

On divise le numérateur et le dénominateur par $R_1 + R_2$.

$$\underline{H} = \frac{H_0}{1 + jx} \quad \text{avec : } H_0 = \frac{R_2}{R_1 + R_2} \quad \text{et} \quad \omega_0 = \frac{R_1 + R_2}{R_1 R_2 C}$$

3) Ordre 1.

4) En BF :

$$\underline{H}(x \ll 1) \simeq H_0 \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} G_{dB} = 20 \log(H_0) \\ \phi = 0 \end{cases}$$

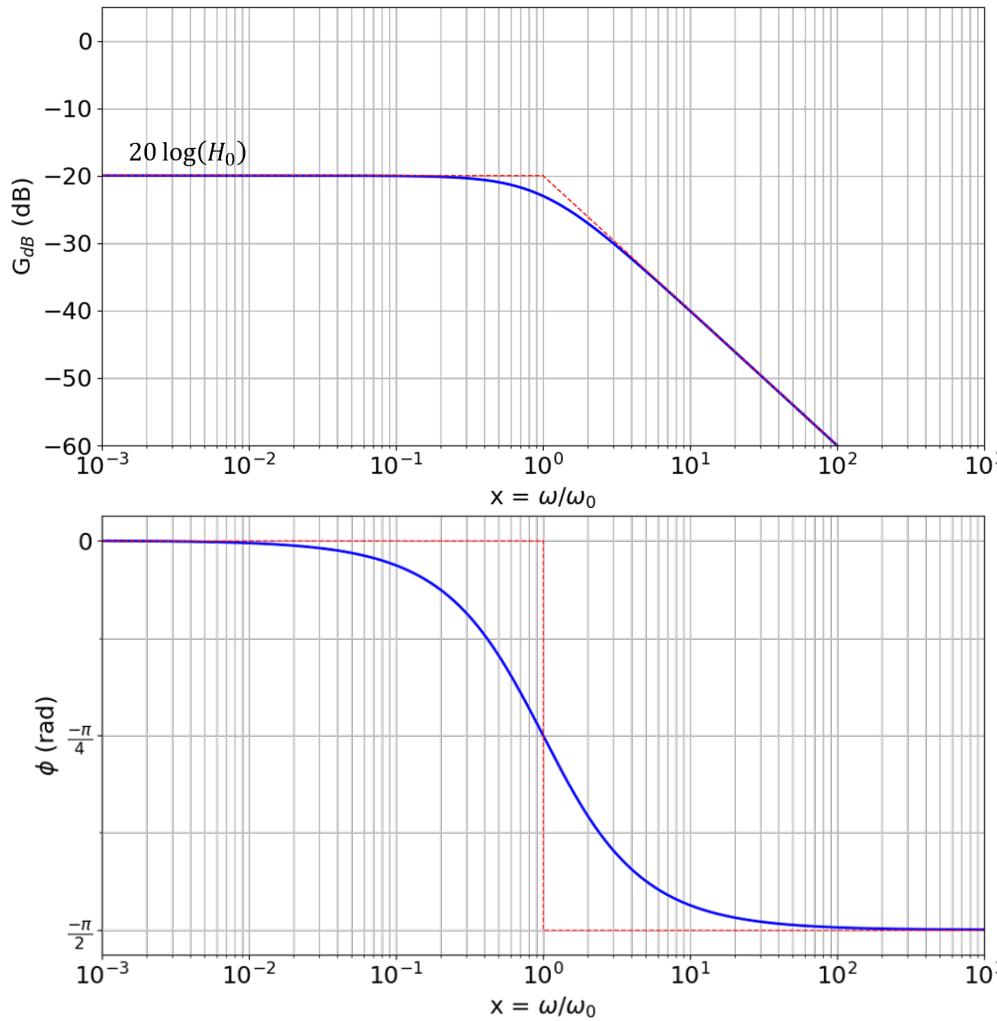
En HF :

$$\underline{H}(x \gg 1) \simeq \frac{H_0}{jx} \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} G_{dB} = 20 \log(H_0) - 20 \log(x) \\ \phi = -\pi/2 \end{cases}$$

Pour $x = 1$:

$$\underline{H}(x = 1) = \frac{H_0}{1+j} \Rightarrow \begin{cases} G_{dB} = 20 \log(H_0) - 3 \\ \phi = -\pi/4 \end{cases}$$

On en déduit le graphe (tracer pour $H_0 = 1/10$) :



- 5) Cf. question précédente : la fréquence de coupure $f_c = f_0$ et la bande passante contient toutes les fréquences de 0 à f_0 .
 6) La composante continue survient au filtre passe-bas (mais elle est atténuée). La composante

à $\omega = 100 \omega_c$ est une très haute fréquence, elle est coupée par le filtre. Ainsi,

$$s(t) \simeq H_0 E = \frac{R_2}{R_1 + R_2} E$$

7) La composante continue ($E/2$) passe toujours en étant atténuée par un facteur H_0 . Tout le reste du spectre de $e(t)$ est dans la pente de -20 dB/dec. Le filtre se comporte donc comme un intégrateur. En revanche, il atténue grandement l'amplitude du signal. On a donc en sortie un signal triangle de faible amplitude, oscillant autour d'une valeur moyenne $H_0 E/2$.

8) Les premiers harmoniques passent (en étant atténués). Les harmoniques de haut rang sont de plus en plus coupés. Intuitivement, on a donc un signal créneau de valeur moyenne $H_0 E/2$ avec des frontières « arrondies ». En réalité, on sait qu'il s'agit de charges / décharges du condensateur. Le signal de sortie est donc une série de charges exponentielles (plateau à $H_0 E$) et décharges exponentielles (plateau à 0).

Ex. n°12 • Oscillateur vertical en régime périodique

★★★

6440

1) On rappelle la forme canonique :

$$\ddot{x}(t) + \frac{\omega_0}{Q} \dot{x}(t) + \omega_0^2 x(t) = \omega_0^2 x_A(t)$$

On en déduit :

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} \quad \text{et} \quad Q = \frac{\sqrt{km}}{h}$$

2) On passe en notation complexe :

$$\ddot{x}(t) + \frac{\omega_0}{Q} \dot{x}(t) + \omega_0^2 x(t) = \omega_0^2 x_A(t) \Rightarrow \left(-\omega^2 + \frac{j\omega\omega_0}{Q} + \omega_0^2 \right) \underline{X_m} = \omega_0^2 X_{Am}$$

On en déduit :

$$\underline{H}(\omega) = \frac{\omega_0^2}{\omega_0^2 - \omega^2 + \frac{j\omega\omega_0}{Q}}$$

3) Il y a une résonance si $|\underline{X_m}|$ passe par un maximum. Or,

$$|\underline{X_m}| = \frac{\omega_0^2 X_{Am}}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + \left(\frac{\omega\omega_0}{Q}\right)^2}}$$

On pose :

$$g(\omega) = (\omega_0^2 - \omega^2)^2 + \left(\frac{\omega\omega_0}{Q}\right)^2$$

On cherche donc un minimum de $g(\omega)$.

$$g'(\omega) = -4\omega(\omega_0^2 - \omega^2) + \frac{2\omega\omega_0^2}{Q^2} = 4\omega\left(\omega^2 - \omega_0^2 + \frac{\omega_0^2}{2Q^2}\right) = 4\omega\left(\omega^2 - \omega_0^2\left(1 - \frac{1}{2Q^2}\right)\right)$$

On en déduit la pulsation (non nulle) qui annule $g'(\omega)$:

$$\omega_{\text{res}} = \omega_0\sqrt{1 - \frac{1}{2Q^2}} \quad \text{avec : } Q \geq \frac{1}{\sqrt{2}}$$

On en déduit la fréquence de résonance :

$$f_{\text{res}} = \frac{\omega_{\text{res}}}{2\pi} = 2,0 \text{ Hz} = f_0$$

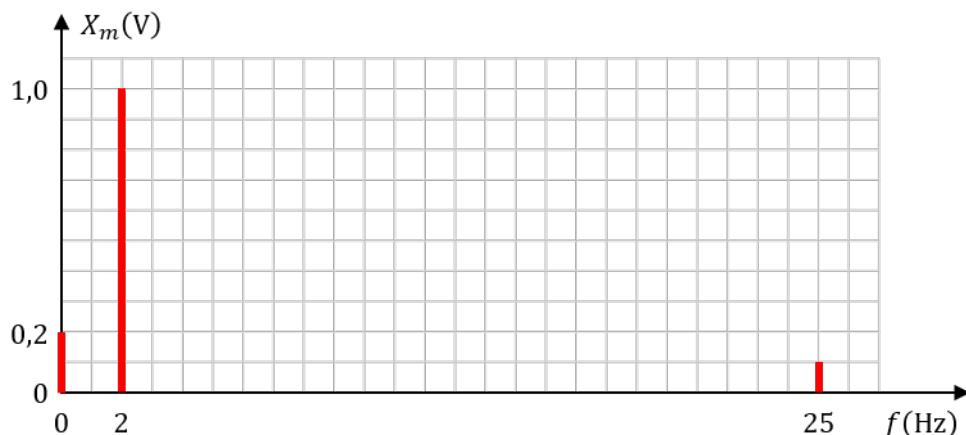
4) Pour le gain :

$$G_{\text{dB}}(\text{BF}) = 0 \quad \text{et} \quad G_{\text{dB}}(\text{HF}) = -40 \log\left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)$$

Pour la phase :

$$\phi(\text{BF}) = 0 \quad \text{et} \quad \phi(\text{HF}) = -\pi$$

5)

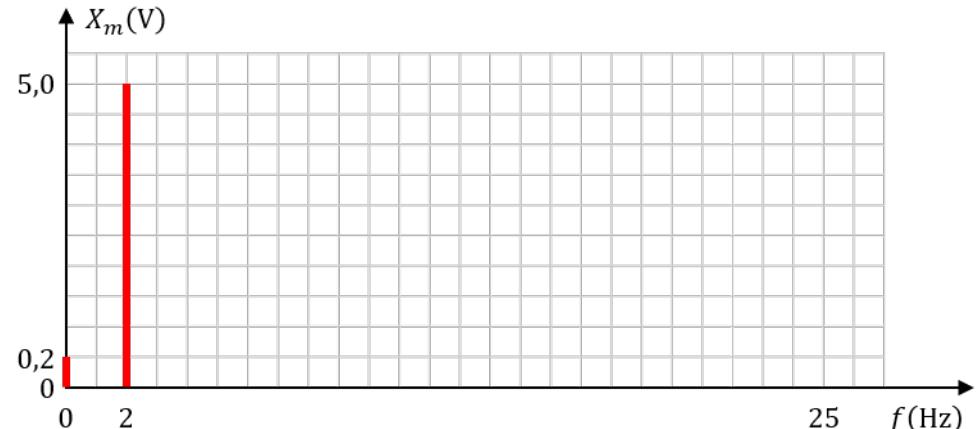


6) En notation complexe :

$$\underline{x}(t) = X_0 \times \underbrace{H(0)}_{=1} + \underbrace{X_{1m} e^{\omega_1 t} \times \underbrace{H(\omega_1)}_{= -jQ}}_{\simeq -\left(\frac{\omega_0}{\omega_2}\right)^2} + \underbrace{X_{2m} e^{\omega_2 t} \times \underbrace{H(\omega_1)}_{\simeq -\left(\frac{\omega_0}{\omega_2}\right)^2}}_{6,4 \times 10^{-3}} \simeq -\left(\frac{\omega_0}{\omega_2}\right)^2 = 6,4 \times 10^{-3}$$

Le dernier terme est négligeable. On en déduit, en réel :

$$x(t) = X_0 + X_{1m}Q \cos\left(\omega_1 t - \frac{\pi}{2}\right) = X_0 + X_{1m}Q \sin(\omega_1 t)$$



7) On dérive :

$$v(t) = \frac{dx}{dt} = X_{1m}Q\omega_1 \cos(\omega_1 t)$$